

35. PROGRAMLAR: Genel özdeğer ve özvektör hesabı - DSearch

$$\underline{A}x = \lambda \underline{B}x$$

Genel özdeğer probleminin en küçük m tane veya tüm özdeğerlerini ve bunlara ait özvektörlerini hesaplar. \underline{A} simetrik bant matris, \underline{B} simetrik bant matris, $\det \underline{A} \neq 0$ ve $\det \underline{B} \neq 0$ olmalıdır. \underline{A} nın ve \underline{B} nin sadece üst yarı bantı programa verilir.

Çağrılan alt programlar: DSearch, Determinant, Factor, Powerinvers

Örnek: Bir kirişin serbest titreşim problemi¹

← Yarı bant=4 →

$$\underline{A} = \begin{bmatrix} 242386 & 0 & -121193 & 181790 & & & & \\ & 727160 & -181790 & 181790 & & & & \\ & & 242386 & 0 & -121193 & 181790 & & \\ & & & 727160 & -181790 & 181790 & & \\ & & & & 242386 & 0 & 181790 & \\ & & & & & 727160 & 181790 & \\ & & & & & & & 363580 \end{bmatrix}$$

Simetrik

Kirişin rijitlik matrisi

← Yarı bant=4 →

$$\underline{B} = \begin{bmatrix} 1.170 & 0 & 0.2025 & -0.14625 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ & 0.270 & 0.14625 & -0.10125 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ & & 1.170 & 0 & 0.2025 & -0.14625 & 0 & 0 \\ & & & 0.270 & 0.14625 & -0.10125 & 0 & 0 \\ & & & & 1.170 & 0 & -0.14625 & 0 \\ & & & & & 0.270 & -0.10125 & 0 \\ & & & & & & & 0.135 \end{bmatrix}$$

Simetrik

Kirişin kütle matrisi

İlk üç özdeğer ve bunlara karşılık gelen açısal frekans, periyot, frekans ve özvektörlerin (modların) hesabı?

\underline{A} ve \underline{B} nin depolanma şekli:

← Yarı bant=4 →

$$\underline{A} \rightarrow \begin{bmatrix} 242386 & 0 & -121193 & 181790 \\ 727160 & -181790 & 181790 & 0 \\ 242386 & 0 & -121193 & 181790 \\ 727160 & -181790 & 181790 & 0 \\ 242386 & 0 & 811790 & 0 \\ 727160 & 181790 & 0 & 0 \\ 363580 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

← Yarı bant=4 →

$$\underline{B} \rightarrow \begin{bmatrix} 1.170 & 0 & 0.2025 & -0.14625 \\ 0.270 & 0.14625 & -0.10125 & 0 \\ 1.170 & 0 & 0.2025 & -0.14625 \\ 0.270 & 0.14625 & -0.10125 & 0 \\ 1.170 & 0 & -0.14625 & 0 \\ 0.270 & -0.10125 & 0 & 0 \\ 0.135 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Sabit bant genişliği için eklenen sıfırlar

```

C:\ANALIZ\Basic\QBbasic.EXE
DSearch Sonuçları:
özdeğer Lamda 1 = 5961.87971815759
Açısal frekans Omega 1 = 77.2132094797101 rad/s
Periyot T 1 = 8.13744869500687D-02 s
Frekans f 1 = 12.2888639606859 Hz
Mod 1 :
0.4500 0.2291 1.0000 0.0901 0.8454 -0.1916 -0.3293

özdeğer Lamda 2 = 63314.7496166195
Açısal frekans Omega 2 = 251.624223032322 rad/s
Periyot T 2 = .024970510515486 s
Frekans f 2 = 40.0472388972515 Hz
Mod 2 :
-0.9748 -0.2620 -0.4131 0.5690 1.0000 0.1198 -0.6016

özdeğer Lamda 3 = 284619.814085994
Açısal frekans Omega 3 = 533.497717039158 rad/s
Periyot T 3 = 1.17773424449695D-02 s
Frekans f 3 = 84.9087987950233 Hz
Mod 3 :
1.0000 -0.2065 -0.8903 -0.3067 0.5390 0.6645 -0.8008
  
```

DSearch sonuçları

¹ Teori ve sayısal el hesabı için bak: bölüm 26.

```

'-----Ana program DSearch-----
' Ahmet TOPÇU, Eskişehir Osmangazi Üniversitesi, 1998
' (A-Lamda*B)x=0 genel özdeğer problemi çözülür
' En küçük m özdeğer ve bunlara ait özvektörler hesaplanır

' Veri:
' A(n,n): Tekil olmayan simetrik bant matris, sadece üst bant kısmı verilir
' B(n,n): Tekil olmayan simetrik bant matris, sadece üst bant kısmı verilir
' n: A ve B nin boyutu
' iBantA: A nin yarı bant genişliği
' iBantB: B nin yarı bant genişliği
' m: Hesaplanması istenen özdeğer sayısı

' Çıktı:
' ALamda(n,2): özdeğerler
' X(n,m): Özvektörler

' Çağrılan alt programlar: Dsearch, Determinant, Factor, Powerinvers
'-----

' Örnek: Betonarme kirişin ilk üç modunun hesabı
DATA 7: ' A=Rijitlik matrisinin denklem sayısı
DATA 4: ' Rijitlik matrisinin yarı bant genişliği
DATA 4: ' B= M Kütle matrisinin bant genişliği
DATA 3: ' hesaplanması istenen mod sayısı

' A=K rijitlik matrisinin üst yarı bantındaki sayılar
DATA 242386,0,-121193,181790
DATA 727160,-181790,181790,0
DATA 242386,0,-121193,181790
DATA 727160,-181790,181790,0
DATA 242386,0,181790,0
DATA 727160,181790,0,0
DATA 363580,0,0,0

' B=M kütle matrisinin üst yarı bantındaki sayılar
DATA 1.170,0,0.2025,-0.14625
DATA 0.270,0.14625,-0.10125,0
DATA 1.170,0,0.2025,-0.14625
DATA 0.270,0.14625,-0.10125,0
DATA 1.170,0,-0.14625,0
DATA 0.270,-0.10125,0,0
DATA 0.135,0,0,0

DEFINT I-N
DEFDBL A-H, O-Z

DECLARE SUB DSearch (n, MaxBant, A(), iBantB, B(), m, aLamda(), X(), nFound)
DECLARE SUB Determinant (n, Z(), aLamda(), u2, nLess, nFound, det, Power)
DECLARE SUB Factor (n, MaxBant, Z(), iTekil, Eps, nFact)
DECLARE SUB Powerinvers (n, Z(), x1(), y(), y1(), y2(), w(), B(), MaxBant, iBantB, u1, u2, u3, iter)

CLS : ' Ekranı temizle

READ n: ' denklem sayısını oku
READ iBantA: ' K nin yarı bant genişliğini oku
READ iBantB: ' b nin yarı bant genişliğini oku
READ m: ' hesaplanması istenen özdeğer sayısını oku
IF m < 1 THEN m = 1
IF m > n THEN m = n

' Max bant genişliği
MaxBant = iBantA
IF iBantB > MaxBant THEN MaxBant = iBantB

' Setup dimentions of arrays
DIM A(n, MaxBant) AS DOUBLE
DIM B(n, MaxBant)
DIM aLamda(m, 2): ' Özdeğerler
DIM X(n, m): ' Özvektörler

' A=K nin üst yarı bantındaki sayıları oku:
FOR i = 1 TO n
  FOR j = 1 TO MaxBant
    A(i, j) = 0
  NEXT j
  FOR j = 1 TO iBantA
    READ A(i, j)
  NEXT j
NEXT i

```

DSearch ana programı

A nin üst bantı içindeki elemanları

B nin üst bantı içindeki elemanları

Devamı sonraki sayfada

```

' B=M nin üst yarı bantındaki sayıları oku:
FOR i = 1 TO n
  FOR j = 1 TO MaxBant
    B(i, j) = 0
  NEXT j
  FOR j = 1 TO iBantB
    READ B(i, j)
  NEXT j
NEXT i

CALL DSearch(n, MaxBant, A(), iBantB, B(), m, aLamda(), X(), nFound)

' Çıktılar
PRINT "DSearch Sonuçları:"
IF nFound = 0 THEN
  PRINT "Hiçbir özdeğer bulunamadı!"
ELSE
  FOR i = 1 TO nFound
    aLamda = aLamda(i, 1)
    Omega = SQR(ABS(aLamda))
    T = 2 * (4 * ATN(1)) / Omega
    F = 1 / T
    PRINT "Özdeğer Lamda"; i; "="; aLamda
    PRINT "Açısal frekans Omega"; i; "="; Omega; "rad/s"
    PRINT "Periyot T"; i; "="; T; "s"
    PRINT "Frekans f"; i; "="; F; "Hz"
    PRINT "Mod"; i; ":"
    FOR j = 1 TO n
      PRINT USING " ##.####"; X(j, aLamda(i, 2));
    NEXT j
    PRINT : PRINT
  NEXT i
  PRINT
END IF
END ' DSearch sonu

```

DSearch ana devamı

```

SUB Determinant (n, Z(), aLamda(), u2, nLess, nFound, det, Power)
'-----Determinant of the matrix Z-----
  nLess = 0
  det = 1
  Power = 0
  FOR i = 1 TO n
    IF Z(i, 1) < 0 THEN nLess = nLess + 1
    det = det * Z(i, 1)
    IF i <= nFound THEN det = det / (u2 - aLamda(i, 1))
    WHILE ABS(det) > 1
      det = det * .0625
      Power = Power + 4
    WEND
    WHILE (ABS(det) < .0625)
      det = det * 16
      Power = Power - 4
    WEND
  NEXT i
END SUB ' Determinant sonu

```

```

SUB DSearch (n, MaxBant, A(), iBantB, B(), m, aLamda(), X(), nFound)
'-----
' (A-Lamda*B)*X=0 genel özdeğer denkleminde tüm veya en küçük birkaç
' özdeğerini ve bunlara ait özvektörlerini hesaplar.

' Veriler:
' A(n,n): Tekil olmayan simetrik bant matris. Sadece üst bant kısmı verilir
' B(n,n): Tekil olmayan simetrik bant matris. Sadece üst bant kısmı verilir
' n: A ve B nin boyutu
' iBantA: A nin yarı bant genişliği
' iBantB: B nin yarı bant genişliği
' m: Hesaplanması istenen özdeğer sayısı

' Çıktılar:
' ALamda(n,2):
' X(i,1), i=1,2,...,m nolu Özdeğerler
' X(i,2): i. özdeğerin X(n,m) vektöründeki özvektörünün kolon numarası
' X(n,m): Özvektörler

' Metod: Search and power invers vector iteration

' Kaynak: "BALFOUR, J., Computer Analysis of Structural Framework
' Oxford University Press, New York, 1992, 421-429" den alınmış
' iyileştirilmiş ve basitleştirilmiştir.
'-----
DIM Z(n, MaxBant), x1(n), y(n), y1(n), y2(n), w(n, 6): ' Work arrays
Eps = .000001: 'öngörülen hassasiyet
iTrue = -1: iFalse = 0
nFound = 0
nCalc = 0
u1 = 0
u2 = 0
nFact = 0
iter = 0
WHILE nFound < m

' Get Start values for accelerated secant method
u1 = 0
u2 = 0
FOR i = 1 TO n
FOR j = 1 TO MaxBant
Z(i, j) = A(i, j)
NEXT j
NEXT i

CALL Factor(n, MaxBant, Z(), iTekil, Eps, nFact): ' Factor
CALL Determinant(n, Z(), aLamda(), u2, nLess, nFound, det1, Power1): ' Determinant

FOR i = 1 TO n
y1(i) = RND ' Generate random numbers
WHILE y1(i) = 0
y1(i) = RND
WEND
NEXT i

' Use power invers iteration to calculate u2
WHILE iter < 5
CALL Powerinvers(n, Z(), x1(), y(), y1(), y2(), w(), B(), MaxBant, iBantB, u1, u2, u3, iter)
u2 = u3
WEND

' Check that u2 has not jumped any eigenvalues. If so then divide
' u2 by no. nLess+1 and redo until u2 is to left of next eigenvalue
iDone = iFalse
WHILE iDone = iFalse
FOR i = 1 TO n
FOR j = 1 TO MaxBant
Z(i, j) = A(i, j) - u2 * B(i, j)
NEXT j
NEXT i

CALL Factor(n, MaxBant, Z(), iTekil, Eps, nFact): ' Factorise

IF iTekil = iTrue THEN
u2 = .9999 * u2
ELSE

CALL Determinant(n, Z(), aLamda(), u2, nLess, nFound, det, Power): ' Calc determinant and cont values

IF nLess = 0 THEN iDone = iTrue ELSE u2 = u2 / (nLess + 1)
END IF
WEND
det2 = det
Power2 = Power

```

Dsearch
devam
ediyor

```

' to jump over one or more eigenvalues
acc = 2: ' acceleration number
WHILE (nLess <= nFound)
4690 FOR i = 1 TO n: ' Calculate the coefficient matrix
    FOR j = 1 TO MaxBant
        Z(i, j) = A(i, j) - u2 * B(i, j)
    NEXT j
NEXT i

CALL Factor(n, MaxBant, Z(), iTekil, Eps, nFact): ' Factor
IF iTekil = iTrue THEN u2 = .9999 * u2: GOTO 4690

CALL Determinant(n, Z(), aLamda(), u2, nLess, nFound, det2, Power2): ' Calc determinant count eigenvalues

' if method has covered then avoid the risk of division by use
' simple scaling
IF (ABS((u2 - u1) / u2) > Eps) OR (nLess > nFound) GOTO 4850
u3 = 1.0001 * u2
GOTO 4900
4850 T = det2 - det1 * 2 ^ (Power1 - Power2)
IF T = 0 THEN
    PRINT "Zero division occured, possibly A or B singular!"
END
END IF
u3 = u2 - acc * det2 * (u2 - u1) / T

' if change less then %1 then accelerate the method
IF ABS((u3 - u2) / u2) < .01 THEN acc = 2 * acc
4900 u1 = u2
    det1 = det2
    Power1 = Power2
    u2 = u3
WEND
' end of Secant method

nCalc = nFound
WHILE (nCalc < nLess)
FOR i = 1 TO n
    y1(i) = RND
    WHILE y1(i) = 0
        y1(i) = RND: ' generate random numbers
    WEND
NEXT i
iDone = iFalse
WHILE iDone = iFalse

' invers iteration
CALL Powerinvers(n, Z(), x1(), y(), y1(), y2(), w(), B(), MaxBant, iBantB, u1, u2, u3, iter)
IF (ABS((u3 - u2) / u2)) < Eps THEN iDone = iTrue
u2 = u3
WEND

' This part calculates the eigenvector once eigenvalue
' has been found by inverse iteration
nFound = nFound + 1
aLamda(nFound, 1) = u2
aLamda(nFound, 2) = nFound

' Calculate denominator
Den = 0
FOR i = 1 TO n
    Den = Den + x1(i) * y(i)
NEXT i
Den = SQR(ABS(Den))
aMax = 0

' Calc the vector and aMax element
FOR i = 1 TO n
    X(i, nFound) = x1(i) / Den
    IF ABS(X(i, nFound)) > ABS(aMax) THEN aMax = X(i, nFound)
NEXT i

' Schmidt orthogonalisation
K = nFound - 6 * ((nFound - 1) \ 6)
FOR i = 1 TO n
    w(i, K) = B(i, 1) * X(i, nFound)
    FOR j = 1 TO iBantB - 1
        IF i - j > 0 THEN w(i, K) = w(i, K) + B(i - j, j + 1) * X(i - j, nFound)
        IF i + j <= n THEN w(i, K) = w(i, K) + B(i, j + 1) * X(i + j, nFound)
    NEXT j
NEXT i

```

Dsearch
devamıDsearch
devam
ediyor

Dsearch devamı

```

' Normalise
FOR i = 1 TO n
  X(i, nFound) = X(i, nFound) / aMax
NEXT i

' end of find eigenvector
IF u2 <= u1 THEN nCalc = nCalc + 1
nFact = 0
iter = 0
WEND
WEND

' Sorting eigenvalues
iDone = iFalse
WHILE iDone = iFalse
  iDone = iTrue
  FOR K = 1 TO nFound - 1
    IF aLamda(K, 1) > aLamda(K + 1, 1) THEN
      iDone = iFalse
      T = aLamda(K, 1)
      aLamda(K, 1) = aLamda(K + 1, 1)
      aLamda(K + 1, 1) = T
      T = aLamda(K, 2)
      aLamda(K, 2) = aLamda(K + 1, 2)
      aLamda(K + 1, 2) = T
    END IF
  NEXT K
WEND

END SUB ' Dsearch sonu

```

```

SUB Factor (n, MaxBant, Z(), iTekil, Eps, nFact)
'This subroutine decomposes symmetric, positive definite, banded
'matrix Z in the form U(Transpoz) D U
'-----
iTekil = 0: ' Nonsingular
FOR i = 1 TO n
  IF i < MaxBant THEN iFin = i - 1 ELSE iFin = MaxBant - 1
  FOR K = 1 TO iFin
    Z(i, 1) = Z(i, 1) - Z(i - K, K + 1) * Z(i - K, K + 1) * Z(i - K, 1)
    IF ABS(Z(i, 1)) < Eps THEN
      iTekil = 1: ' Matrix Singular
      EXIT SUB
    END IF
  NEXT K

  FOR j = 2 TO MaxBant
    IF i < MaxBant THEN iFin = i - 1 ELSE iFin = MaxBant - j
    FOR K = 1 TO iFin
      IF j + K > MaxBant THEN EXIT FOR
      Z(i, j) = Z(i, j) - Z(i - K, K + 1) * Z(i - K, j + K) * Z(i - K, 1)
    NEXT K
    Z(i, j) = Z(i, j) / Z(i, 1)
  NEXT j
  nFact = nFact + 1
NEXT i

END SUB ' Factor sonu

```

```

SUB Powerinvers (n, Z(), x1(), y(), y1(), y2(), w(), B(), MaxBant, iBantB, u1, u2, u3, iter)
'This subroutine performs one cycle of vector inverse subtraction and vector orthogonalises
'the trial vector to the last six eigenvalues to allow for multiple roots
'-----

```

```

FOR i = 1 TO n
  y(i) = y1(i)
NEXT i

```

```

' This part solves a system of linear equation where
' Coefficient matrix has been decomposed using subroutine Factor

```

```

' Forward substitution
FOR i = 1 TO n
  IF i > MaxBant - 1 THEN iFin = MaxBant - 1 ELSE iFin = i - 1
  S = 0
  IF i <> 1 THEN
    FOR j = 1 TO iFin
      S = S + Z(i - j, j + 1) * Z(i - j, 1) * x1(i - j)
    NEXT j
  END IF
  x1(i) = (y(i) - S) / Z(i, 1)
NEXT i

```

```

' Backward substitution
FOR i = 1 TO n - 1
  IF i > MaxBant - 1 THEN iFin = MaxBant - 1 ELSE iFin = i
  FOR j = 1 TO iFin
    x1(n - i) = x1(n - i) - Z(n - i, j + 1) * x1(n - i + j)
  NEXT j
NEXT i

```

```

' Calculate the weighted vector
FOR i = 1 TO n
  y(i) = B(i, 1) * x1(i)
  FOR j = 1 TO iBantB - 1
    IF i - j > 0 THEN y(i) = y(i) + B(i - j, j + 1) * x1(i - j)
    IF i + j <= n THEN y(i) = y(i) + B(i, j + 1) * x1(i + j)
  NEXT j
NEXT i

```

```

' Calculate new trial vector based upon the weighted vector
FOR i = 1 TO n
  y2(i) = y(i)
NEXT i
IF (nFound < 6) THEN iFin = nFound ELSE iFin = 6

```

```

' Orthogonalise for last six vector,
'-----

```

```

FOR j = 1 TO iFin
  Alfa = 0
  FOR i = 1 TO n
    Alfa = Alfa + x1(i) * w(i, j)
  NEXT i
  FOR i = 1 TO n
    y2(i) = y2(i) - Alfa * w(i, j)
  NEXT i
NEXT j

```

```

' Denominator
Den = 0
FOR i = 1 TO n
  Den = Den + x1(i) * y(i)
NEXT i

```

```

' New trial vector
Den = SQR(ABS(Den))
FOR i = 1 TO n
  y2(i) = y2(i) / Den
NEXT i
Anum = 0

```

```

' New estimated aLamda (u3)
Den = Den * Den
FOR i = 1 TO n
  Anum = Anum + x1(i) * y1(i)
  y1(i) = y2(i)
NEXT i
u3 = u1 + Anum / Den
iter = iter + 1

```

```

END SUB ' Powerinvers sonu

```