



**ESKİŞEHİR OSMANGAZİ ÜNİVERSİTESİ**

Mühendislik Mimarlık Fakültesi

İnşaat Mühendisliği Bölümü

E-Posta: [ogu.ahmet.topcu@gmail.com](mailto:ogu.ahmet.topcu@gmail.com)

Web: <http://mmf2.ogu.edu.tr/atopcu>

# Bilgisayar Destekli Nümerik Analiz

*Ders notları 2014*

**Ahmet TOPÇU**

```
Microsoft QuickBASIC
File Edit View Search Run Debug Options Help
JACOBI.BAS:Jacobi

DEFINT I-N
DEFDBL A-H, O-Z
SUB Jacobi (A(), n, Eps, mAxrot, iVect, x())
' Özdeğer ve özvektör hesabı (Jacobi)
' A(n,n) simetrik matrisinin tüm özdeğer ve özvektörleri hesaplanır.
' A n'n sadece üst üçgenindeki elemanları verilmelidir.
' A üst üçgeni tek boyutlu ve (n+1)*n /2 uzunluğundaki A((n+1)*n /2)
' alanında çağırılan program tarafından depolanmış olmalıdır.
' Hesaplanan özdeğerler A alanı üzerinde aşağıdaki şekilde depolanır:
' A(1) 1. özdeğer
' A(n+1) 2. özdeğer
' A(2*n+1) 3. özdeğer
' ...
' iVect<>0 verilirse tüm özvektörler hesaplanır. Özvektörler uzunluğu 1
' olacak şekilde normleştirilmiştir.
' Hesaplanan özvektörler x(n*n) tek boyutlu matrisinde depolanır.
' x in ilk n elemanı 1.özvektör, sonraki n eleman 2.özvektör, v.s.
' iVect=0 verilirse sadece özdeğerler hesaplanır, özvektörler hesaplanmaz.
' Bu durumda x vektörü uyumluluk için tek elemanlı, x(1) olarak tanımlanabilir.
' Maxrot : maksimum rotasyon sayısıdır.
' Eps : öngörülen hassasiyettir.
' Bu programın FORTRAN kodu "DANKERT, J. Numerische Methoden
' der Mechanik, Springer, 1977" den alınmıştır.

' JACOBI Rotations
Nrot = 0
idia = 0

IF iVect <> 0 THEN
ja = 1
je = n
idia = 1
FOR i = 1 TO n
FOR j = ja TO je
x(j) = 0
NEXT j
ja = ja + n
je = je + n
x(idia) = 1
idia = ja + i
NEXT i
```

$$\underline{A} \underline{x} = \lambda \underline{x}$$

# 30

**PROGRAMLAR: Özdeğer ve özvektör hesabı**

- Tüm özdeğerler ve özvektörler - Jacobi

### 30. PROGRAMLAR: Tüm özdeğer ve özvektörlerin hesabı<sup>1</sup> - Jacobi

Jacobi alt programı

$$\underline{A}x = \lambda x$$

standart özdeğer probleminin tüm özdeğerlerini ve bunlara ait normalleştirilmiş özvektörlerini Jacobi rotasyon yöntemi ile hesaplar.  $\underline{A}_{n \times n}$  simetrik olmak zorundadır.

$\underline{A}$  nın alt üçgen kısmının satırları tek boyutlu  $A((n+1) \cdot n/2)$  alanında, çağırılan programda aşağıdaki gibi depolanmış olmalıdır:

$$\underline{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & & & & \\ a_{21} & a_{22} & & & \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & & \\ \cdot & & & & \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} \quad \text{simetrik}$$

→ [1.satır] [2.satır] [3.satır] ... [n.satır]  
→ [a<sub>11</sub> a<sub>21</sub> a<sub>22</sub> a<sub>31</sub> a<sub>31</sub> a<sub>33</sub> ... a<sub>n1</sub> a<sub>n2</sub> a<sub>n3</sub> ... a<sub>nn</sub>]

Özvektörler için  $x(n \cdot n)$  tek boyutlu alanı çağırılan programda boyutlandırılmış olmalıdır. Hesap sonrası özdeğerler A alanı, özvektörler x alanında depolanır. A(1) 1.özdeğer, a(n+1)2. özdeğer, a(2n+1)3. özdeğer, ... v.s. dir. x alanının ilk n elemanı 1. özvektör, sonraki n elemanı 2. özvektör, ... v.s dir.

Maxrot izin verilen maksimum rotasyon sayısı, Eps özdeğerler için ulaşılmak istenen hassasiyettir. ivect parametresi=0 verilirse sadece özdeğerler, ivect≠0 verilirse özdeğer ve özvektörler hesaplanır.

Jacobi her özvektörü uzunluğu 1 olacak şekilde normalleştirir. Özvektörün en büyük elemanı 1 olacak şekilde normalleştirilmesi istenirse JNormalize alt programının Jacobi alt programının hemen arkasından çağırılması gerekir.

**Örnek:**

$$\underline{A} = \begin{bmatrix} 9 & & & & \\ 2 & 10 & & & \\ 7 & 4 & 7 & & \\ 3 & 1 & 5 & 8 & \\ 4 & 2 & 1 & 3 & 6 \end{bmatrix} \quad \text{simetrik}$$

→ [9 2 10 7 4 7 3 1 5 8 4 2 13 6]

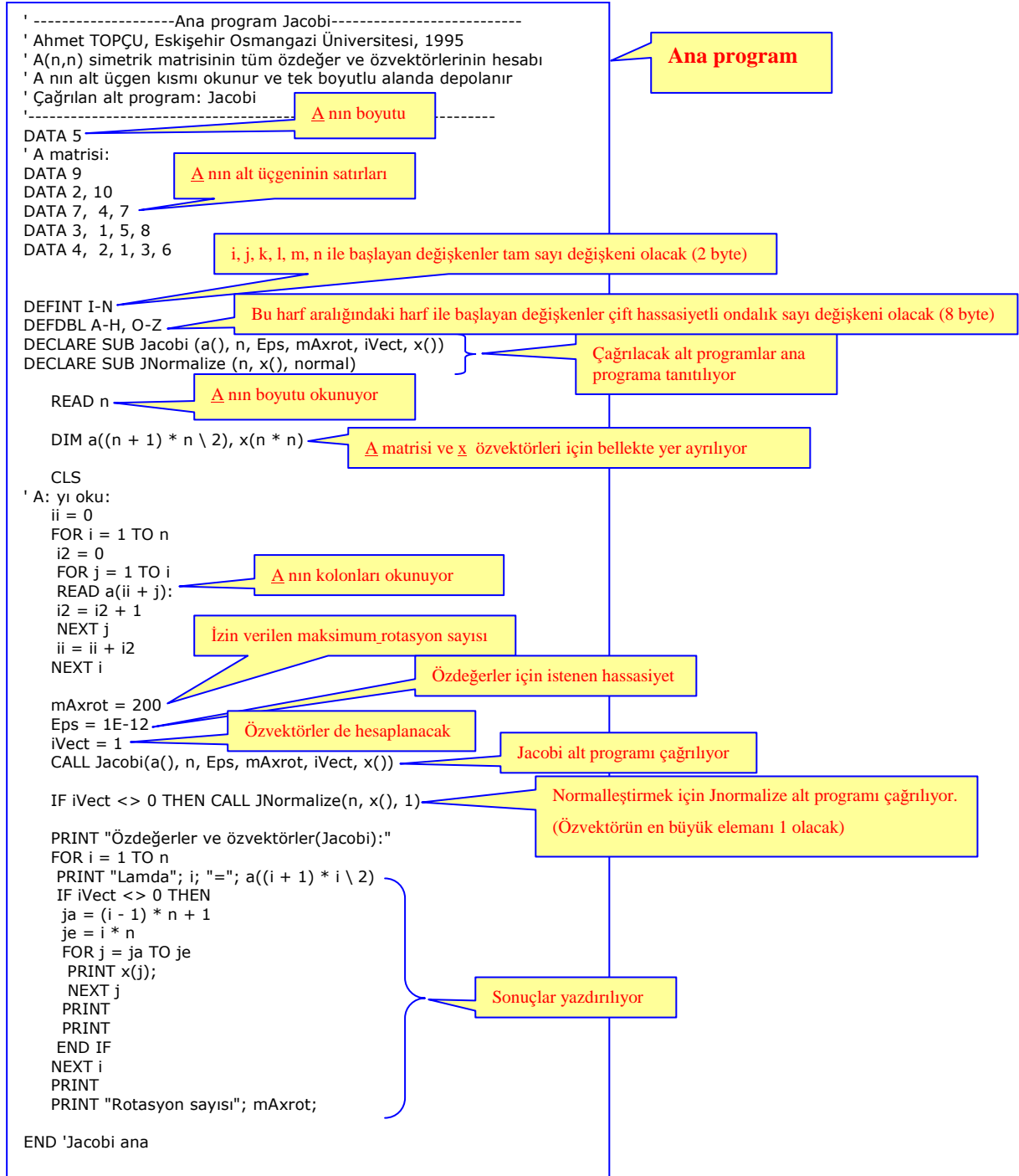
```

C:\WINDOWS\system32\cmd.exe - qbx
Özdeğerler ve özvektörler(Jacobi):
Landa 1 = 21.5209263072947
1 .668230691722249 .962039355865446 .749231168506451 .550623981818188
Landa 2 = 8.70489838600009
-26406116504563 1 -.027113138148636 -.415229694331677 -.121648518491214
Landa 3 =-1.00201832414679
A -.723056643884942 -.290257575027028 1 -.466523942291979 .553028194615816
Landa 4 = 5.44834488041317
-.860801671822246 .262011037823883 -.475209665138297 1 .714929061249172
Landa 5 = 5.32784875043879
vs .424644084954822 -2.75718425725509D-02 -.531438286300854 -.594715205978181 1
Rotasyon sayısı 35

```

$$\underline{\Lambda} = \begin{bmatrix} 21.5209 & & & & \\ & 8.7049 & & & \\ & & -1.0020 & & \\ & & & 5.4483 & \\ & & & & 5.3278 \end{bmatrix}, \quad \underline{X} = \begin{bmatrix} 1 & -0.2641 & -0.7231 & -0.8608 & 0.4246 \\ 0.6682 & 1 & -0.2903 & 0.2620 & -0.0276 \\ 0.9620 & -0.0271 & 1 & -0.4752 & -0.5314 \\ 0.7492 & -0.4152 & -0.4665 & 1 & -0.5947 \\ 0.5506 & -0.1216 & 0.5530 & 0.7149 & 1 \end{bmatrix}$$

<sup>1</sup> Teori ve örnekler için bak: bölüm 25



```

SUB Jacobi (a(), n, Eps, mAxrot, iVect, x())
-----
' Özdeğer ve özvektör hesabı (Jacobi)
' A(n,n) simetrik matrisinin tüm özdeğer ve özvektörleri hesaplanır.
' A n'in sadece alt üçgenindeki satırları verilmelidir.
' A alt üçgeni tek boyutlu ve (n+1)*n /2 uzunluğundaki A((n+1)*n /2)
' alanında çağırılan program tarafından depolanmış olmalıdır.
' Hesaplanan özdeğerler A alanı üzerinde aşağıdaki şekilde depolanır:
' A(1) 1. özdeğer
' A(n+1) 2. özdeğer
' A(2*n+1) 3. özdeğer
' ....
' iVect<>0 verilirse tüm özvektörler hesaplanır. Özvektörler uzunluğu 1
' olacak şekilde normalize edilmiştir.
' Hesaplanan Özvektörler x(n*n) tek boyutlu matrisinde depolanır.
' x in ilk n elemanı 1.özvektör, sonraki n eleman 2.özvektör, v.s.
' iVect=0 verilirse sadece özdeğerler hesaplanır, özvektörler hesaplanmaz.
' Bu durumda x vektörü uyumluluk için tek elemanlı, x(1) olarak tanımlanabilir.
' Maxrot : maksimum rotasyon sayısıdır.
' Eps : öngörülen hassasiyettir.
' Bu programın FORTRAN kodu "DANKERT, J. Numerische Methoden
' der Mechanik, Springer, 1977" den alınmıştır.
-----
' JACOBI Rotations
  Nrot = 0
  indi = 0
-----
  IF iVect <> 0 THEN
    ja = 1
    je = n
    idia = 1
    FOR i = 1 TO n
      FOR j = ja TO je
        x(j) = 0
      NEXT j
      ja = ja + n
      je = je + n
      x(idia) = 1
      idia = ja + i
    NEXT i
  END IF
-----
71 s = 0
  ja = 2
  je = 0
  FOR i = 2 TO n
    je = je + i
    FOR j = ja TO je
      s = s + a(j) ^ 2
    NEXT j
    ja = ja + i
  NEXT i
  s = SQR(2 * s)
  IF indi = 1 THEN EXIT SUB
80 s = s / n
90 ja = 2
  je = 0
  ind = 0
  FOR i = 2 TO n
    je = je + i
    jj = 1
    FOR j = ja TO je
      apq = a(j)
      IF ABS(apq) < s GOTO 10
      Nrot = Nrot + 1
      ind = 1
      ipp = (jj + 1) * jj / 2
      app = a(ipp): aqq = a(je + 1)
      tht = (aqq - app) * .5 / apq
      IF tht = 0 THEN
        T = 1
      ELSE
        T = 1 / (SQR(1 + tht * tht) * SGN(tht) + tht): ' Sign
      END IF
      co = 1 / SQR(T * T + 1)
      si = co * T
      ii = ipp - jj + 1
      ke = j - 1
      IF ke >= ja THEN
        FOR k = ja TO ke
          aip = a(ii)
          aiq = a(k)
          a(ii) = aip * co - aiq * si
          a(k) = aip * si + aiq * co
          ii = ii + 1
        NEXT k
      END IF
    NEXT j
  NEXT i
  END IF

```

Jacobi  
alt programı

Sonraki sayfada devam  
ediyor

```

ke = j + 1
IF je >= ke THEN
  ii = ipp
  iErh = jj
  FOR k = ke TO je
    ii = ii + iErh
    aip = a(ii)
    aiq = a(k)
    a(ii) = aip * co - aiq * si
    a(k) = aip * si + aiq * co
    iErh = iErh + 1
  NEXT k
END IF
IF i <= n THEN
  kk = je + 1
  ii = j
  iErh = i
  ke = i + 1
  FOR k = ke TO n
    kk = kk + iErh
    ii = ii + iErh
    aip = a(ii)
    aiq = a(kk)
    a(ii) = aip * co - aiq * si
    a(kk) = aip * si + aiq * co
    iErh = iErh + 1
  NEXT k
END IF
-----
' Eigenvectors
IF iVect <> 0 THEN
  ii = (i - 1) * n + 1
  ka = (jj - 1) * n
  ke = ka + n
  ka = ka + 1
  FOR k = ka TO ke
    aip = x(k)
    aiq = x(ii)
    x(k) = aip * co - aiq * si
    x(ii) = aip * si + aiq * co
    ii = ii + 1
  NEXT k
END IF
-----
T = a(j) * si * co * 2
co = co * co
si = si * si
aip = a(ipp)
aiq = a(je + 1)
a(ipp) = aip * co + aiq * si - T
a(je + 1) = aip * si + aiq * co + T
a(j) = 0
10  jj = jj + 1
NEXT j
ja = ja + i
NEXT i
IF ind = 1 GOTO 90
IF s * n < Eps THEN mAxrot = Nrot: indi = 1: GOTO 71
IF Nrot < mAxrot GOTO 80
mAxrot = -Nrot
indi = 1
GOTO 71

END SUB ' Jacobi

```

Jacobi devamı

```

SUB JNormalize (n, x(), normal)
' X(n*n) alanında depolanmış özvektörler normalleştirilir.
' Normal<>0: özvektörün en büyük eleman 1 olacak şekilde normalleştir.
' Normal=0: hiç bir şey yapma, çık
IF normal = 0 THEN EXIT SUB
FOR i = 1 TO n
  ja = (i - 1) * n + 1
  je = i * n
  Dmaxx = 0
  FOR j = ja TO je
    IF ABS(x(j)) > ABS(Dmaxx) THEN Dmaxx = x(j)
  NEXT j
  Dmaxx = 1 / Dmaxx
  FOR j = ja TO je
    x(j) = x(j) * Dmaxx
  NEXT j
NEXT i

END SUB ' iNormalize

```

JNormalize  
Alt programı